

调制马氏链与两状态调制半马氏链的匹配

吴传志* 付诗禄 蒋银华

(后勤工程学院基础部 重庆 400016)

【摘要】 在用流体近似法研究 ATM 复用器的输入过程时,一般假设单个信源的控制过程为两状态马氏链。迭加后的输入过程是一个控制过程为多状态、连续时间、不可分马氏链的马氏调制过程。由于状态个数很大,不便于对缓冲器容量的研究。文中将它匹配成只有两个状态的半马氏调制过程,由于状态个数仅为两个,简化了理论分析和数值分析过程。

关键词 ATM 复用器; 马氏调制过程; 流体模型; 统计匹配

中图分类号 TN911.2

ATM 传输数据包十分迅速,可以认为数据包是被连续不断地传输的,这就是流体近似。研究流体模型的文献^[1],一般都假设输入过程为多个两状态 MMP 的迭加(仍为 MMP,状态个数增多,如图 1 所示)。本文将这个输入过程匹配成一个只有两个状态的半马氏调制过程。虽然它已不再具有马氏性,但由于其状态个数只有两个,在考察缓冲器容量时十分简便。本文采用的方法类似于文献^[2]。先计算原有输入率过程 $\{\lambda(t), t \geq 0\}$ 在时刻 t 的平均输入率 $E\lambda(t)$ 及其相关函数 $B(\tau)$; 再计算两状态(本文将状态空间 $\{0,1,2,\dots,N-1\}$ 分成 $\{0\}$ 和 $\{0,1,2,\dots,N-1\}$) 两个状态半马氏调制输入率过程对应的平均输入率 $E\lambda(t)$ 及其相关函数 $B(\tau)$; 最后进行匹配。

1 N 状态、连续时间、不可分的马氏调制输入过程

在图 1 的 ATM 传输模型中,假设 $N-1$ 个信源独立同构。每一个信源有开、关两个状态,开时信源以速率 σ 输入信号,关时无信号。这样,在任意时刻 t ,若共有 k 个信源处于开状态,就记迭合输入过程处于状态 k ,其输入率为 $k\sigma$ 。当单个信源的控制过程为不可分马氏链时,ATM 输入的控制过程就是一个连续、不可分生灭链,状态空间为 $\{0,1,2,\dots,N-1\}$ 。我们把模型一般化,设有一个连续、不可分马氏链,状态空间为 $\{0,1,2,\dots,N-1\}$,密度矩阵为 $Q=(q_{ij})$,平稳概率为 $\{p_i, i=0,1,2,\dots,N-1\}$,当过程处于状态 j 时,信元以速率 $\lambda_j \geq 0$ (不一定等于 $j\sigma$) 到达 ATM 复用器。记 t 时刻的信元输入率为 $\lambda(t)$,当过程已到达平稳状态时,易知

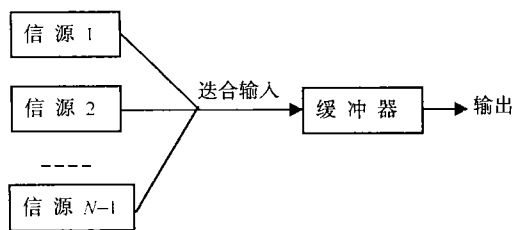


图 1 ATM 传输模型

$$E\lambda(t) = \sum_{j=0}^{N-1} \lambda_j P_j \quad (1)$$

$$E\lambda^2(t) = \sum_{j=0}^{N-1} \lambda_j^2 P_j < \infty \quad (2)$$

相关函数为

$$B(\tau) = E[\lambda(t)\lambda(t+\tau)] = \sum_{i,j=0}^{N-1} \lambda_i \lambda_j P_i P_j (|\tau|) \quad (3)$$

因此,信元输入率过程 $\{\lambda(t), t \geq 0\}$ 在控制过程达到平衡状态时是一个弱平稳过程。

2 近似为两状态过程

当状态个数 N 较大时,该模型的排队分析是很复杂的。在计算

$$p_j(x) = \lim_{t \rightarrow \infty} P_j[x(t) = j, Q(t) \leq x] \quad j = 0,1,2,\dots,N-1$$

当 $X(t)$ 为 t 时刻控制过程的状态, $Q(t)$ 为缓冲器容量时, 其他 $N - 1$ 个状态属何状态对于 j 来说无关紧要, 因此可以把状态 j 看作是过程的一个状态, 而其他 $N - 1$ 个状态均看作过程的另一个状态, 这样就把 N 状态过程近似为两状态过程^[1]. 这个两状态过程是一个更新过程, 需要有 4 个参数来确定: 两个状态的延续时间分布 $H(x)$ 、 $G(x)$, 两状态时的信元到达率. 本文是通过合理地选取这 4 个参数, 对原过程进行了拟合.

不失一般性, 当 $X(t)=0$ 时, 认为过程处于 ON 状态, 延续时间分布为 $H(x)$; 否则认为过程处于 OFF 状态, 延续时间分布为 $G(x)$. 此时, ON 状态时的信元到达率仍为 λ_0 常数, 而 OFF 状态时的信元到达率是一个复杂的随机变量, 不再为常数. 在进行匹配时, 选取一个合适的常数 λ , 当过程处于 OFF 状态时, 认为信元以恒定到达率 λ 到达. 故有以下结论:

引理 1 将状态空间 $\{0,1,2,\dots,N-1\}$ 分为两部分 B 、 G ^[3].

1) 已知 $X(t)=i \in B$, 记 T_i 为 t 时刻直到进入 G 的这段时间. $F_i^*(s) = E[e^{-sT_i}]$ 为 T_i 的拉氏变换, 则

$$F_i^*(s) = \frac{v_i}{v_i + s} \left[\sum_{j \in B} F_j^*(s)P_{ij} + \sum_{j \in G} P_{ij} \right] \quad i \in B$$

其中 $P_{ij} = q_{ij} / \sum_{j \neq i} q_{ij}$, $v_i = \sum_{j \neq i} q_{ij}$.

2) 已知过程刚进入状态子空间 B . 记 T_v 为在 B 内的逗留时间, 则

$$E[e^{-sT_v}] = \sum_{j \in B} \sum_{k \in G} F_j^*(s)P_{jk} / \sum_{j \in B} \sum_{k \in B} P_{jk} q_{jk}$$

定理 1

$$H(x) = 1 - e^{-v_0 x} \tag{4}$$

$$G(x) = \sum_{i=1}^{N-1} P_{0i} G_i(x) \quad x \geq 0 \tag{5}$$

式中 $G_i(x)$ 是常系数非齐次线性微分方程组

$$\begin{bmatrix} G'_1(x) \\ G'_2(x) \\ \vdots \\ G'_{N-1}(x) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -v_1 & q_{12} & \cdots & q_{1N-1} \\ q_{21} & -v_2 & \cdots & q_{2N-1} \\ \cdots & \cdots & \cdots & \cdots \\ q_{N-11} & q_{N-12} & \cdots & -v_{N-1} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} G_1(x) \\ G_2(x) \\ \vdots \\ G_{N-1}(x) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} q_{10} \\ q_{20} \\ \vdots \\ q_{N-10} \end{bmatrix} \tag{6}$$

的满足初始条件 $G_i(0) = 0, i = 1, 2, \dots, N - 1$ 的解.

证明 1) 设 $B = \{0\}$, $G = \{1, 2, \dots, N - 1\}$, 据引理 1 有

$$F_0^*(s) = \frac{v_0}{v_0 + s} \left[F_0^*(s)P_{00} + \sum_{j=1}^{N-1} P_{0j} \right]$$

其中 $P_{00} = 0, \sum_{j=1}^{N-1} P_{0j} = 1$, 故 $F_0^*(s) = \frac{v_0}{v_0 + s}$, 于是

$$E[e^{-sT_v}] = \sum_{j=1}^{N-1} F_0^*(s)P_{j0} / \sum_{j=1}^{N-1} P_{j0} = F_0^*(s) = \frac{v_0}{v_0 + s}$$

因此, $F(x) = 1 - e^{-v_0 x}, x \geq 0$.

2) 设 $B = \{1, 2, \dots, N - 1\}$, 据引理 1 有

$$v_i F_i^*(s) + s F_i^*(s) = \sum_{j=1}^{N-1} q_{ij} F_j^*(s) + q_{i0} \quad i = 1, 2, \dots, N - 1$$

两边取拉氏逆变换, 有

$$v_i G_i(x) + G'_i(x) = \sum_{\substack{j=1 \\ j \neq i}}^{N-1} q_{ij} G_j(x) + q_{i0} U_0(x)$$

即

$$G'_i(x) = \sum_{j=1}^{N-1} q_{ij} G_j(x) + q_{i0} U_0(x) \quad (\text{令 } q_{ii} = -v_i, U_0(x) \text{ 为脉冲函数})$$

因为 $G_i(x)$ 为 T_i 的分布函数, 当 $x < 0$ 时, $G_i(x) = 0$, 故当 $x \geq 0$ 时

$$G'_i(x) = \sum_{j=1}^{N-1} q_{ij} G_j(x) + q_{i0} \quad i = 1, 2, \dots, N-1$$

其矩阵形式即为式(6)。

再根据引理1有

$$E[e^{-sT_i}] = \sum_{j=1}^{N-1} F_j^*(s) P_0 q_{0j} / \sum_{k=1}^{N-1} P_0 q_{0k} = \sum_{j=1}^{N-1} P_{0j} F_j^*(s)$$

所以

$$G_i(x) = \sum_{j=1}^{N-1} q_{0j} G_j(x)$$

3 匹配 λ

当状态为 $1, 2, \dots, N-1$ 之一时, 认为过程处于状态 OFF, 信元到达率是一个较为复杂的随机变量, 此时控制过程是一个更新过程(两状态半马氏链)。如果信元到达率为常数 λ , 模型的分析就简单多了。

先假设已知 λ , 记信元产生率为 $\underline{\lambda}(t)$, 与前面类似有 $\{\underline{\lambda}(t), t \geq 0\}$ 在控制过程达到平衡状态时亦为一弱平稳过程, 且

$$E\underline{\lambda}(t) = \lambda_0 P_0 + \lambda(1 - P_0) \quad (7)$$

$$E[\underline{\lambda}(t)]^2 = \lambda^2_0 P_0 + \lambda^2(1 - P_0) \quad (8)$$

相关函数

$$B(s) = E[\underline{\lambda}(t)\underline{\lambda}(t+\tau)] = L(s)\lambda^2 + M(s)\lambda + N(s) \quad (9)$$

其中

$$L(s) = 1 - P_0 - \sum_{i=1}^{N-1} P_i P_{i0}(s)$$

$$M(s) = \sum_{i=1}^{N-1} P_i P_{i0}(s) \lambda_0 + P_0 [1 - P_{00}(s)] \lambda_0$$

$$N(s) = \lambda^2_0 P_0 P_{00}(s)$$

由于 $H(x)$, $G(x)$, λ_0 三个指标已精确给出, 需匹配的仅一个指标 λ , 比较简单的方法如下:

1) 令 $E\underline{\lambda}(t) = \lambda(t)$, 得到

$$\lambda = \sum_{i=1}^{N-1} \frac{P_i}{1 - P_0} \lambda_i \quad (10)$$

2) 令 $E[\underline{\lambda}(t)]^2 = [\lambda(t)]^2$, 得到

$$\lambda = \sqrt{\sum_{i=1}^{N-1} \frac{P_i}{1 - P_0} \lambda_i^2} \quad (11)$$

但是, 上述方法过于简单化, 考虑到相关函数能较好地反映随机过程的关联程度, 我们采用最小二乘法, 即选取 λ , 使 $[E\underline{\lambda}(t) - E\lambda(t)]^2 + [B(s) - B(s)]^2$ 最小。记

$$F(\lambda, s) = E[\underline{\lambda}(t) - E\lambda(t)]^2 + [B(s) - B(s)]^2 = [\lambda_0 P_0 + (1 - P_0)\lambda - E\lambda(t)]^2 + [(L(s)\lambda^2 + M(s)\lambda + N(s)) - B(s)]^2$$

令 $\frac{\partial F(\lambda, s)}{\partial \lambda} = 0$, 得

$$2[\lambda_0 P_0 + (1 - P_0)\lambda - E\lambda(t)](1 - P_0) + 2[(L(s)\lambda^2 + M(s)\lambda + N(s)) - B(s)][2L(s)\lambda + M(s)] = 0$$

即

$$2L^2(s)\lambda^3 + 3L(s)M(s)\lambda^2 + [2L(s)N(s) - 2L(s)B(s) + M^2(s) + (1 - P_0)^2]\lambda + [M(s)N(s) - M(s)B(s) - (1 - P_0)(E\lambda(t) - \lambda_0 P_0)] = 0 \quad (12)$$

这是一个关于 λ 的三次方程。通过简单的分析可知, 式(12)有唯一的正数解, 而且这个解使得 $F(\lambda, s)$ 最小, 由它确定的正数 λ 即为匹配值。

综上所述, 对于一个 N 状态、连续时间、不可分的马氏调制输入过程, 可以将它匹配成一个两状态的半马氏调制输入过程, 其控制过程是更新过程。状态 $\{0\}$ 的延续时间分布为 $H(x) = 1 - e^{-\lambda_0 x}$, 而状态 $\{1, 2, \dots, N-1\}$ 的延续时间分布 $G(x)$ 由定理 1 确定。当过程处于状态 $\{0\}$ 时, 输入率 λ_0 ; 当过程处于状态 $\{1, 2, \dots, N-1\}$ 时, 输入率 λ 是方程(12)的解。

参 考 文 献

- 1 Anick D, Mitra d, Sonhi M M. Stochastic theory of a data-handling system with multiple sources. The Bell System Technical Journal, 1982, 61(8):1 871~1 894
- 2 Hffe S H, Iucantoni D M. A Markov modulated characterization of packetized voice and ate. Traffic and related statistical multiplexer performance IEEE'1986, JSAC, 1986, 4(6):856~868
- 3 Ross S M. Stochastic processes. New York: John Wiley & Sons, 1983

Matchment of a MMP with a Two-state Semi-MMP

Wu Chuanzhi Fu Shilu Jiang Yinhua

(Basic Department, Logistics Engineering College Chongqing 400016)

Abstract In general, suppose the controlling process of the single source for ATM MUX be a two-state Markov chain in the fluid mode, the superposition to the ATM MUX is a MMP whose controlling process is a muti-state, continuous, irreducible MC. It is inconvenient to study the content of the buffer because of the large number of state. To solve this problem, this paper gives a method to match the MMP with a simple two-state semi-MMP.

Key words ATM MUX; Markov modulated process; fluid flow model; statistical match